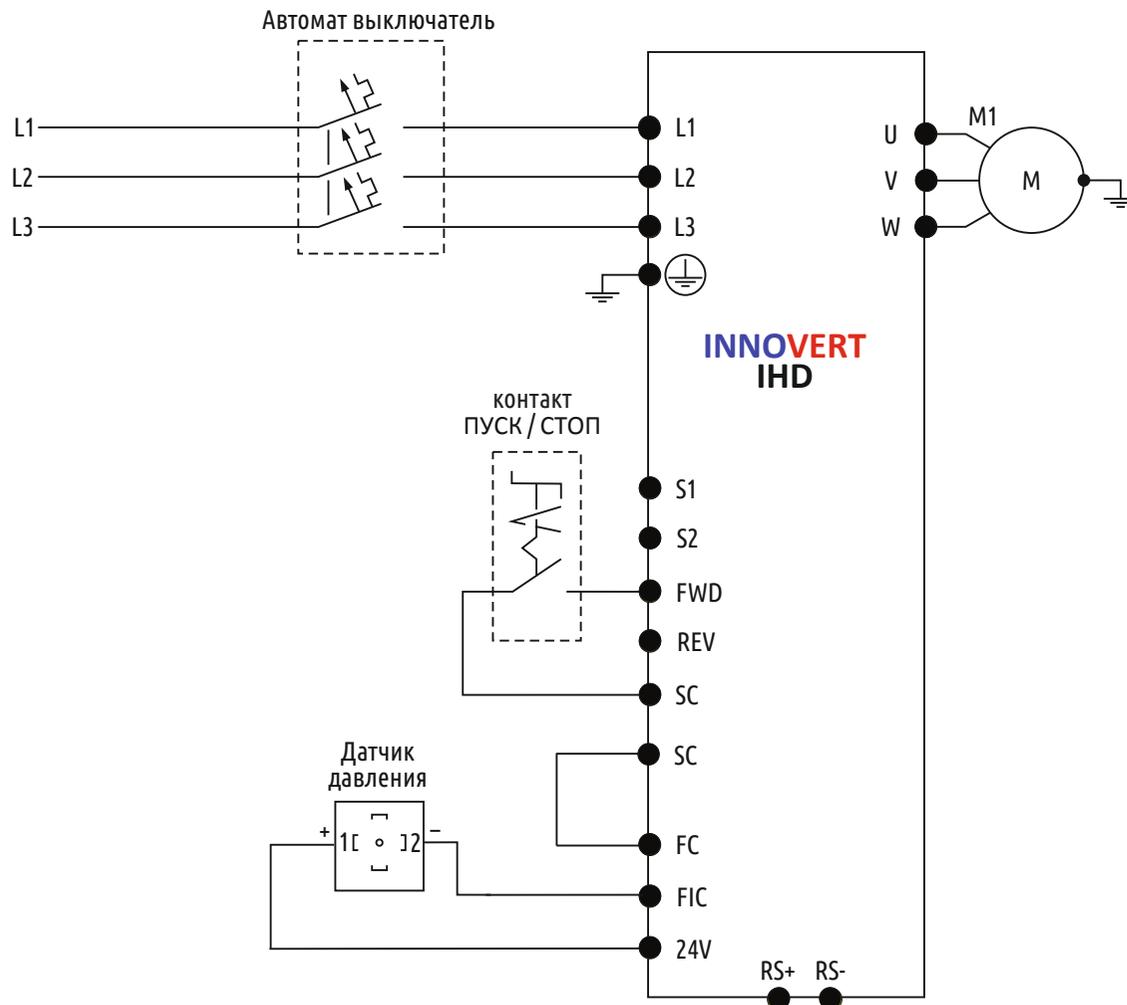


Пример настройки параметров PID режима в преобразователях частоты INNOVERT IHD



1. Prb.17 = 8 - инициализация заводских параметров
 2. PrA.00 = 6 - выбор параметра для его индикации при включении преобразователя: сигнал с датчика обратной связи
 3. Prb.02 = 1 - настройка способа пуска: с помощью управляющих клемм
 4. PrC.10= - номинальный ток двигателя*
 5. Prd.05=5 - фильтр входа FIC (секунды)
 6. PrE.16 = 1 - перезапуск после отключения питания
 7. PrG.00 = 1 - PID-регулятор активирован
 8. PrG.01=0 - режим отрицательной обратной связи
 9. PrG.02 = 0 - источник заданного значения PID регулятора: числовой в PrG.04
 10. PrG.03 = 1 - выбор входа FIC (4..20 мА) для обратной связи
 11. PrG.04 = 50 - численное значения PID-регулятора в %: 50%**
 12. PrG.07 = 50 - PID-регулятора, коэффициент P (%): 50%**
 13. PrG.08 = 2 - PID-регулятора, коэффициент I (сек): 2 сек**
 14. PrG.09 = 0 - PID-регулятора, коэффициент D (сек): 0 сек**
 15. PrG.11 = 20 - частота перехода PID-регулятора в режим ожидания (Гц): 20 Гц**
 16. PrG.12 = 10 - пауза при переходе в режим ожидания PID-регулятора (сек): 10 сек**
 17. PrG.13 = 80 - величина обратной связи для выхода из режима ожидания PID-регулятора (%): 80%**
 18. PrG.14 = 1000 - отображение величины обратной связи PID-регулятора: 1000***
 19. PrG16 = 1 - количество разрядов после десятичной точки
- * - значения с шильдика двигателя
 ** - параметры настраиваются клиентом в зависимости от оборудования
 *** - настройка параметра PrG14 (значение обратной связи отображаемое на дисплее) приведена в таблице ниже

значение PrG14	давление	точность отображения
10	1 бар	0,1 бар
40	4 бар	
60	6 бар	
100	10 бар	
160	16 бар	
250	25 бар	
400	40 бар	
600	60 бар	